

Sunray • 300

科研无人机实验平台

- » 稳定可靠：无人机结构及硬件经过资深无人机开发团队系统性设计、选型及测试
- » 配置多样：用户可自由搭配双目、激光雷达、RTK等多种传感器组合，应对不同的任务需求
- » 二次开发：Sunray项目代码全开源，提供简单易用的二次开发接口和丰富的Demo教学例程
- » 功能丰富：无人机配套单体控制、集群控制、导航定位、路径规划等示例代码和操作手册
- » 高效研发：开发平台基于ROS框架，支持Gazebo可视化仿真，快速实现自研算法部署
- » 集群编队：具备稳定的飞行控制和恰当的轴距，适合开发和验证无人机集群的协同能力
- » 配备地面站：Sunray地面站支持无人机状态实时监控和控制指令实时下达
- » 售后服务：提供在线文档、线上/下培训和售后答疑服务，确保客户轻松上手且售后无忧



轴距
380mm



续航
25mins



地面站



集群编队



激光
SLAM



4K
三轴云台



室外
RTK定位



目标检测



技术参数

Sunray-300-标准款



轴 距	380mm
起飞重量 (含电池)	约2400g (含电池)
续航时间 (悬 停)	约25分钟 (悬停)
飞 控	内置STM32H753@480Mhz处理器，内置加速计、陀螺仪、电子罗盘、气压计等传感器，支持UART串口*5、ETH以太网*1、GPS*2、PWM输出*14、Type-C接口*1等外设接口；
电源模块	支持两路扩展输出供电 (XT30接口，输出电压可调节)
电 池	高压锂聚合物电池，容量 11000mAh
遥 控 器	十通道遥控器，支持Type-C充电
机载电脑	Jetson Orin NX 8G、CPU：6核Arm Cortex-A78AE v8.2 64位、GPU：搭载 32个Tensor Core 的 1024 核 NVIDIA Ampere 架构、内存：8g、存储：256G、AI算力：70TOPS，支持Super模式，预装ubuntu20.04系统，预装ROS；
数 图 传	工作频段2.4-2.4835GHZ；最大带宽40Mbps；最小延时 <3ms 最大距离 3000m
云台相机	三轴单光云台，支持三轴转动，索尼1/1.7英寸CMOS，800万有效像素，最高支持4k拍摄、FOV：对角93°、水平81°，提供ROS数据接口；
通信模块	包括空中端和地面端两部分，2.4G工作频段，支持MESH组网，最大带宽40Mbps；
三维激光雷达	点云数量20万点/秒，点云帧率10Hz，FOV水平360°、竖直-7°-52°，内置IMU，提供ROS数据接口；
RTK/GNSS	内置ZED-F9P芯片，支持GPS、GLONASS、BDS、GALILEO、QZSS联合定位，RTK水平/垂直精度0.01m+1ppm CEP；
双目相机 (选 配)	全局快门，FOV水平164.7°、竖直164.7°，分辨率640*480，灰度图像输出，基线距60mm，图像帧率≥20HZ，内置IMU，提供ROS数据接口，支持mipi接口；
深度相机 (选 配)	主动立体红外测距，最大深度10米，深度分辨率1280*720，RGB分辨率1920×1080，内置IMU，提供ROS数据接口，支持usb 3.0接口；
机载软件	机载电脑预装Ubuntu 20.04系统，内置ROS、Mavros、Sunray及传感器驱动等软件开发包；
地 面 站	提供Sunray无人机地面站安装程序，支持无人机状态监控、视频流回传和任务指令下达；
控制接口	提供解锁、起飞、悬停、降落、移动等基础控制接口，支持惯性系控制、机体系控制、姿态控制等控制模式；
高级例程	室内无GPS定位、三维建图、路径规划等
售后培训	提供免费的线上培训 (半天)、可预约线下付费培训
售后答疑	提供为期一年的售后答疑



广州云纵科技有限公司

地址：广州市南沙区悦方中心1203

电话：020-39002024

官网：www.yundrone.cn



云纵科技客服1



云纵科技客服2



@云纵科技YUN DRONE



@云纵科技



@云纵科技YUN DRONE